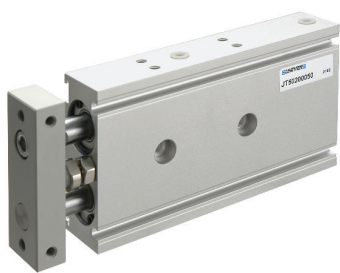


1
Siłownik ślizgowy z podwójnym tłoczyskiem $\varnothing 6 \div 32$ mm
JTE


Temperatura otoczenia: $-5 \div 60$ °C
 Regulacja skoku: $0 \div 5$ mm

Kod	Ø	Ciśnienie pracy (bar)	Teoretyczna siła pchająca (N)*		Skok standardowy (mm)	Skok max (mm)	Czujnik
			Pchnięcie	Ciągnięcie			
JTES006 JTEV006	6	1,5 ÷ 7	28	15,5	10-20-30	50	DF-T + DF-R002 (czujnika)
JTES010 JTEV010	10	1 ÷ 7	113	84	10-15-20-25-30 35-40-45-50-60-70	70	
JTES015 JTEV015	15	1 ÷ 7	200	150	10-15-20-25 30-35-40-45 50-60-70-75 80-90-100	120	
JTES020 JTEV020	20	0,5 ÷ 7	314	236		130	
JTES025 JTEV025	25	0,5 ÷ 7	490	378		150	
JTES032 JTEV032	32	0,5 ÷ 7	802	603		150	

S = Łożysko kulkowe
 V = Łożysko kulkowe

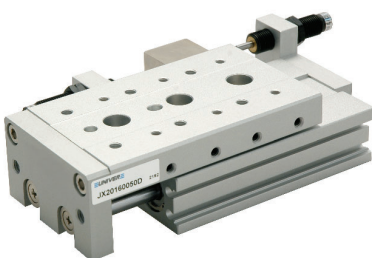
* = Teoretyczna siła pchająca przy 5 bar

Mini siłownik ślizgowy $\varnothing 6 \div 20$ mm
JX1


Temperatura otoczenia: $-5 \div 60$ °C
 Prowadzenie liniowe zintegrowane z korpusem

Kod	Ø	Ciśnienie pracy (bar)	Teoretyczna siła pchająca (N)*		Skoki standardowe (mm)	Czujnik
			Pchnięcie	Ciągnięcie		
JX1006	6	1,2 ÷ 7	14,2	10,6	5-10-15-20-25 30-40-50-60	DF-T
JX1010	10	0,6 ÷ 7	39,3	33		
JX1016	16	0,6 ÷ 7	101	86		
JX1020	20	0,5 ÷ 7	157	132		

* = Teoretyczna siła pchająca przy 5 bar

Stół ślizgowy $\varnothing 6 \div 25$ mm
JX2


Temperatura otoczenia: $0 \div 60$ °C

Inne dostępne wersje:

ze śrubami regulującymi skok (należy dodać R na końcu kodu np. JX2008R)

z poduszkami pneumatycznymi $\varnothing 8 \div 25$ (należy dodać D na końcu kodu np. JX2008D)

Kod	Ø	Ciśnienie robocze (bar)	Teoretyczna siła pchająca (N)*		Skoki standardowe (mm)	Czujnik
			Pchnięcie	Ciągnięcie		
JX2006	6	1 ÷ 8,5	25	20	10-20-30-40-50	DF-T
JX2008	8		51	38	10-20-30-40-50-75	
JX2012	12		113	85	10-20-30-40-50-75-100	
JX2016	16		201	151	10-20-30-40-50-75-100-125	
JX2020	20		314	236	10-20-30-40-50-75-100-125-150	
JX2025	25		491	380	10-20-30-40-50-75-100-125-150	

* = Teoretyczna siła pchająca przy 5 bar